

**PERANCANGAN *DRIVER* KONTROL MOTOR SERVO
DYNAMIXEL AX12-A MENGGUNAKAN RANGKAIAN
THREE-STATE BUFFER UNTUK ROBOT *HEXAPOD***

S K R I P S I



**ADITIYA AHMAD
M1A120019**

**PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO DAN INFORMATIKA**

**FAKULTAS SAINS DAN TEKNOLOGI
UNIVERSITAS JAMBI**

2025