

DAFTAR PUSTAKA

- Abriyansyah, M. (2022) 'KENDALI ROBOT HUMANOID DENGAN GELOMBANG OTAK MANUSIA'.
- Alfarobbi, M.B. *et al.* (2018) 'IMPLEMENTASI KINEMATIKA MAJU DAN MUNDUR ROBOT BERKAKI EMPAT (TETRAPOD ROBOT)', pp. 332–340.
- Angko, N. and Mustaji (2013) 'PENGEMBANGAN BAHAN AJAR DENGAN MODEL ADDIE UNTUK MATA PELAJARAN MATEMATIKA KELAS 5 SDS MAWAR SHARON SURABAYA', *Kwangsan*, 1(1), pp. 1–15. Available at: <https://jurnalkwangsan.kemdikbud.go.id/index.php/jurnalkwangsan/article/download/SuppFile/1/1>.
- Aswar Pashori and Iswadi (2014) 'Teknologi Robot', *Jurnal Fisika, Fakultas Sains dan Teknologi*, 1(1), pp. 82–93.
- Ben-Ari, M. and Mondada, F. (2017) *Elements of Robotics (Robots and Their Applications), Elements of Robotics*.
- Chairunnas, A. (2017) 'Penerapan Algoritma Tripod Gait Pada Robot Hexapod Menggunakan Arduino Mega128 Application of Algorithm of the Tripod Gait on a Hexapod Robots Using Arduino Mega128', *Jppi*, 7(1), pp. 37–48.
- Chamim, A.N.N. (2010) 'Penggunaan Microcontoller Sebagai Pendeteksi Posisi Dengan Menggunakan Sinyal GSM', *Informatika*, 4(1), pp. 430–439.
- Components101 (2018) *XL4015 DC-DC Step Down Module*. Available at: <https://components101.com/modules/xl4015-dc-dc-converter-module> (Accessed: 24 December 2024).
- Darwinson, Rusydi, M.I. and Imran, I.H. (2011) 'Perancangan dan Pembuatan sistem Kontrol Kecepatan Servomotor Continous Parallax dengan PID', *Jurnal Teknik*, 1.
- Datasheet (2024) 'Arduino Mega 2560'. Available at: [https://doi.org/10.1016/S0140-6736\(72\)91649-2](https://doi.org/10.1016/S0140-6736(72)91649-2).
- Dian Artanto (2009) *Merakit PLC dengan Mikrokontroler +CD*. PT Elex Media Komputindo.
- Ding, X. and Yang, F. (2016) 'Study on hexapod robot manipulation using legs', *Robotica Journal*, 34, pp. 468–481.
- En.robotis.com (2023) *OpenCM9.04-C*, *en.robotis.com*. Available at:

- https://en.robotis.com/shop_en/item.php?it_id=902-0084-040#sit_inf.
- Fadani, M.F. Al (2018) 'Perancangan dan Penerapan *Driver Servo Valve* pada Modul Elektro Hidrolik Servomechanism EHS 160', pp. 1–94.
- fahmizal (2019) 'Desain Robot Quadruped Mammal-type', *Menara Ilmu Otomasi* [Preprint].
- Firman, C.A. and Widiawan, B. (2018) 'Penerapan IC 74LS241 Untuk Multi Aktuator Dynamixel AX-12A Pada Biped Robot', *Prosiding SEMNASKIT 2015*, 1(1), pp. 165–169.
- Forum.robotis.com (2023a) *is the open cm 9-04 product discontinued*, *Forum.robotis.com*. Available at: https://forum.robotis.com/t/is-the-open-cm-9-04-product-discontinued/1954?utm_source=chatgpt.com.
- Forum.robotis.com (2023b) *Open rb 150 cant detect AX12*, *Forum.robotis.com*. Available at: <https://forum.robotis.com/t/open-rb-150-cant-detect-ax-12/5652/1>.
- Gunawan, A.I. (2019) 'Rancang bangun sistem tempat sampah dengan tampilan aplikasi blynk', *Universitas Mercu Buana*, pp. 1–10.
- Instrumen, T. (2002) 'OCTAL BUFFERS AND LINE DRIVERS WITH 3-STATE OUTPUTS'. Dallas: Texas Instruments.
- Jatmiko, W. *et al.* (2012) *Robotika : Teori dan Aplikasi*.
- Jaya, H. (2017) *Desain dan Implementasi Sistem Robotika Berbasis Mikrokontroler*. Available at: [http://eprints.unm.ac.id/13087/1/Buku Referensi - Desain dan Implementasi Sistem Robotika Berbasis Mikrokontroler.pdf](http://eprints.unm.ac.id/13087/1/Buku%20Referensi%20-%20Desain%20dan%20Implementasi%20Sistem%20Robotika%20Berbasis%20Mikrokontroler.pdf).
- Kaihatu, T.S. (2016) *Manajemen Supply Chain Pada Industri Global*. Surabaya: PT REVKA PETRA MEDIA.
- Koniyo, K.& A. (2007) *Tuntunan praktis membangun sistem informasi akuntansi dengan visual basic dan microsoft SQL server*. CV Andi Offset.
- Lightsey, B. (2001) *Systems Engineering Fundamentals*. the Defence ascustion university.
- Molenda, M. (2007) 'IN SEARCH OF THE ELUSIVE ADDIE MODEL', *Performance Improvement*, 46(9), pp. 9–16. Available at: <https://doi.org/10.1002/pfi>.
- Najmurrokhman, A. *et al.* (2018) 'Desain dan Implementasi Robot Heksapoda dengan Misi Pemadaman Api', *JUMANJI (Jurnal Masyarakat Informatika*

- Unjani*, 1(1), p. 1. Available at: <https://doi.org/10.26874/jumanji.v1i1.2>.
- Nogueira, H.S., Oliveira, F.G. and Pio, J.L.S. (2021) 'Discrete Movement Control of a Bio-Inspired Multi-Legged Robot', *2021 Latin American Robotics Symposium, 2021 Brazilian Symposium on Robotics, and 2021 Workshop on Robotics in Education, LARS-SBR-WRE 2021*, pp. 174–179. Available at: <https://doi.org/10.1109/LARS/SBR/WRE54079.2021.9605370>.
- NURKHOLIS, S.I. (2021) 'Algoritma Multiple Linear Regression Untuk Prediksi Harga Penutupan Saham PT Bank Central Asia', *Repository.Usd.Ac.Id*, pp. 1–85. Available at: https://repository.usd.ac.id/25510/2/084114001_Full%5B1%5D.pdf.
- Pamrahayu, S.J. (2022) *DESAIN DAN IMPLEMENTASI SISTEM NAVIGASI PADA ROBOT SEARCH AND RESCUE (SAR) RANGKAYO PINGAI UNIVERSITAS JAMBI*.
- Renesas (2005) 'HD74LS241', pp. 3–7.
- Robot Institue of America (1979) *Robot Definition, Robot Institue of America*. Available at: <http://www.robotiksistem.com> (Accessed: 6 January 2025).
- Robotis (2017) *Robotis E-Manual Dynamixel Ax-12*. Available at: <https://emanual.robotis.com> (Accessed: 23 December 2024).
- Rompis, L. (2018) 'Rangkaian Buffer 2-Arah Sebagai Konsep Dasar Perancangan Scoring Board Untuk Pertandingan Olahraga', *Jurnal Ilmiah Realtech*, 14(2), pp. 157–161. Available at: <https://doi.org/10.52159/realtech.v14i2.49>.
- Rudy, R. and Lukas, L. (2018) 'Pergerakan Jalan Stabil Robot Hexapod di Atas Medan yang Tidak Rata', *TESLA: Jurnal Teknik Elektro*, 19(2), p. 211. Available at: <https://doi.org/10.24912/tesla.v19i2.2711>.
- Sanggola, M. *et al.* (2022) 'Pengembangan Sistem Gerak Robot Berkaki Enam', *JURNAL EDUNITRO: Jurnal Pendidikan Teknik Elektro*, 2(1), pp. 53–60. Available at: <https://doi.org/10.53682/edunitro.v2i1.3644>.
- Sanjaya, M. (2016) *Panduan praktis membuat robot cerdas menggunakan arduino dan matlab*. Yogyakarta: CV. Andi Offset.
- Silva, M.F. and Machado, J.A.T. (2006) 'An Overview of Legged Robots', *Proceedings of the International Symposium on Mathematical Methods in Engineering (MME)*, (April 2006), pp. 1–40.
- Sri Ratna Sulistiyanti, A.S.& A.Y. (2016) *Dasar Sistem Kendali*. CV. Anugrah

Utama Raharja.

Technology, H. (no date) *MG996R Metal Gear Servo Motor*. Available at:
https://www.handsontec.com/dataspecs/motor_fan/MG996R.pdf
(Accessed: 23 December 2024).

Widodo, B. (2014) *Robotika modern: Teori dan implementasi (Rev.ed.)*. Yogyakarta:
CV. Andi Offset.

Zafarudin, T., Andriani, E.N. and Firdaus, M.F. (2019) 'Pengembangan Prototype
Robot Quadruped Dengan Monitoring Control Android', pp. 0–4.